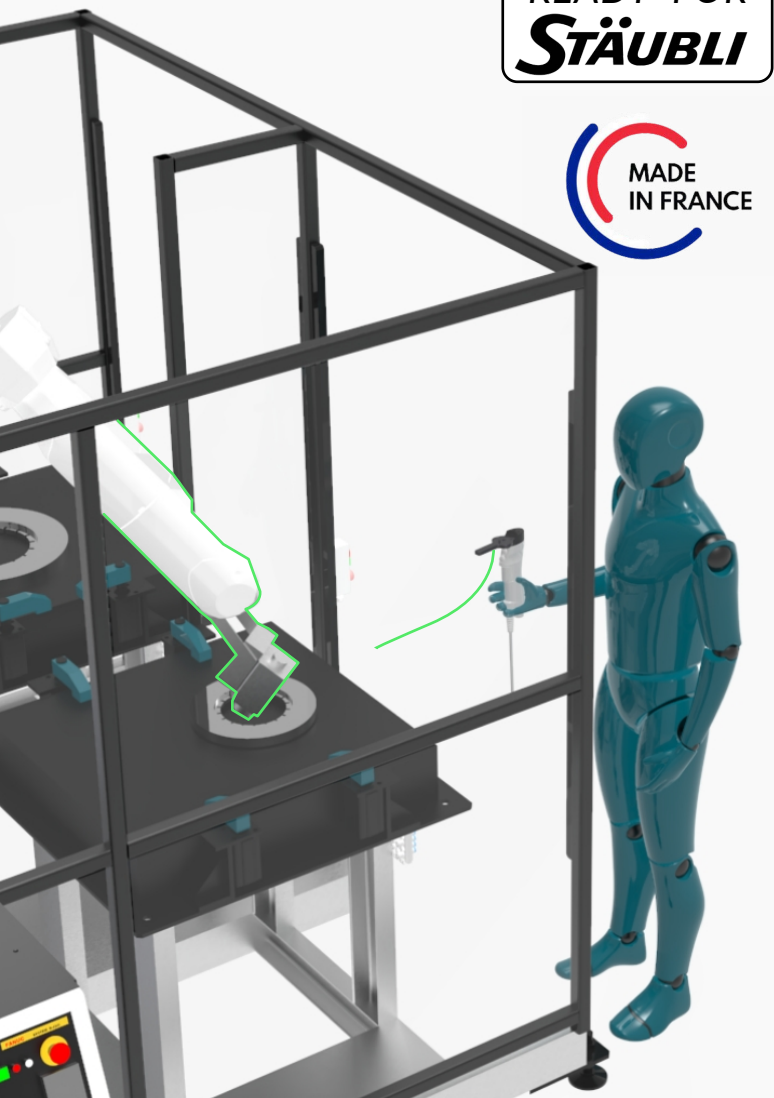


# INNO TRACK

Remote Hand-Guiding System

READY FOR  
**STÄUBLI**

MADE  
IN FRANCE



 Télé-opération

 Temps réel

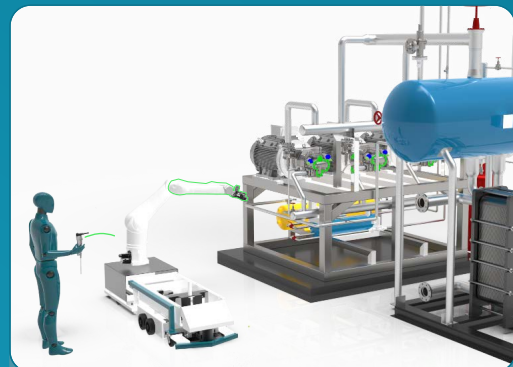
 Haute Précision

 Guidage Précis Temps Réel

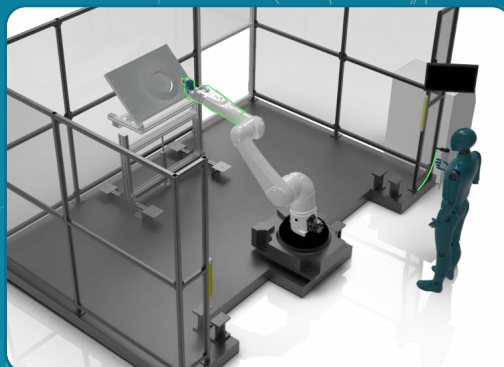
 Anti-collision

 Gestion Singularités

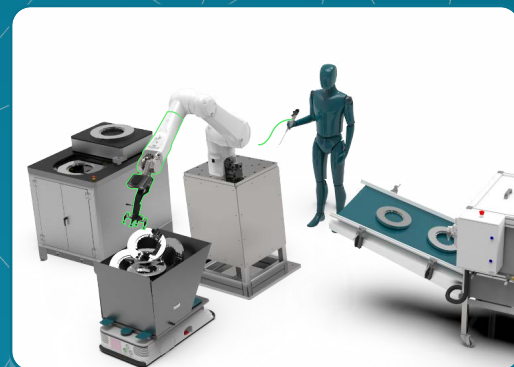
## Applications



Démantèlement Nucléaire  
Télé-opération

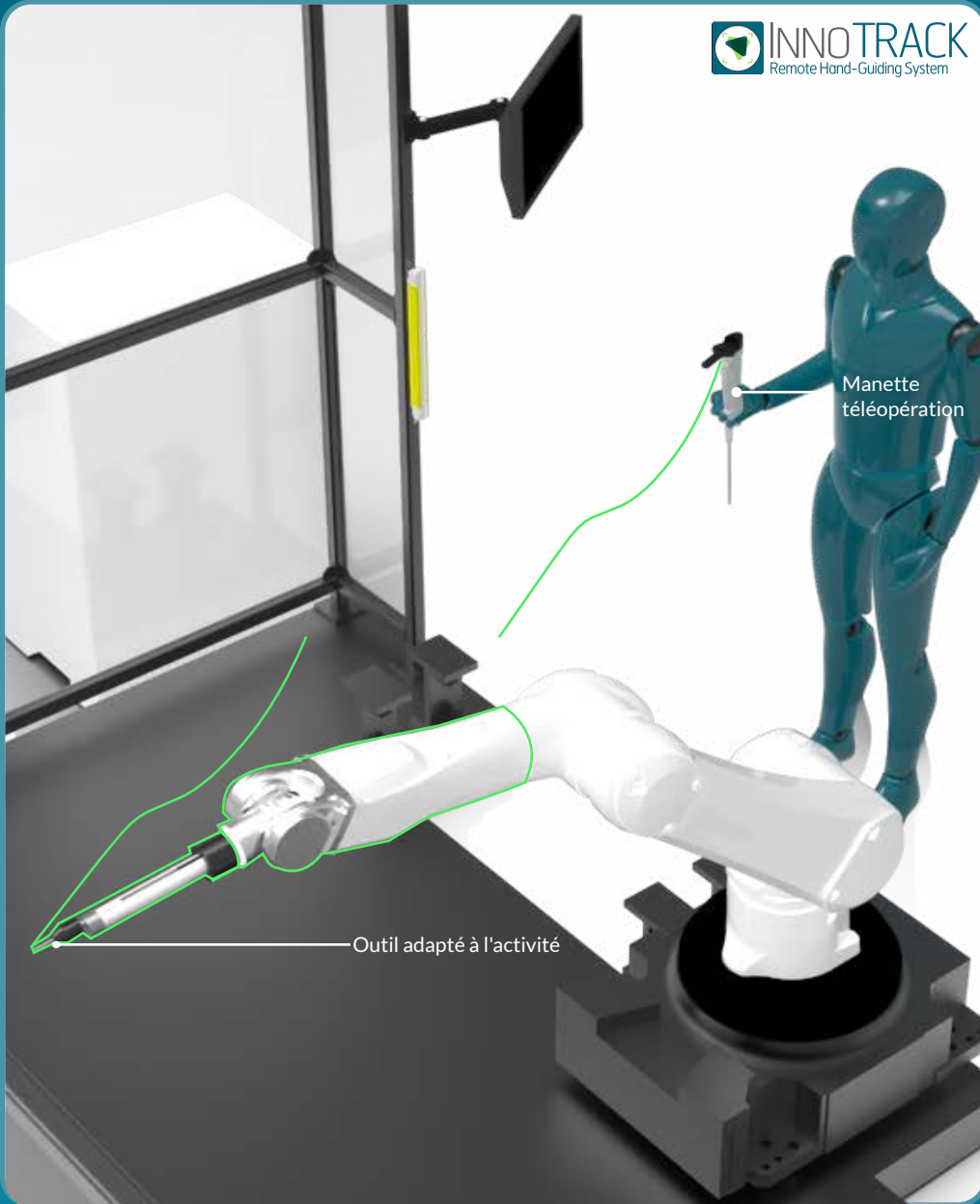


Peinture Robotisée  
Télé-opération



Manipulation d'objets  
Télé-opération





Téléopération Temps Réel



Installation Simplifiée



Pilotage Haute Résolution



Gestion d'Outils



Guidage robot



Algorithme Anti-collision



Jumeau numérique

Focus #1

- Intégration InnoScan

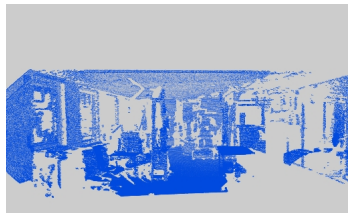
Step 1

Scan 3D de l'environnement



Step 2

Génération du nuage de points



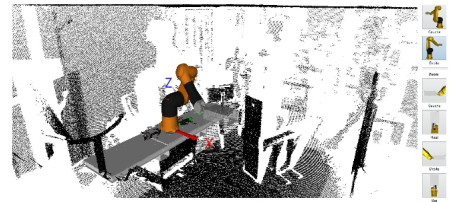
Step 3

Importation nuage de points



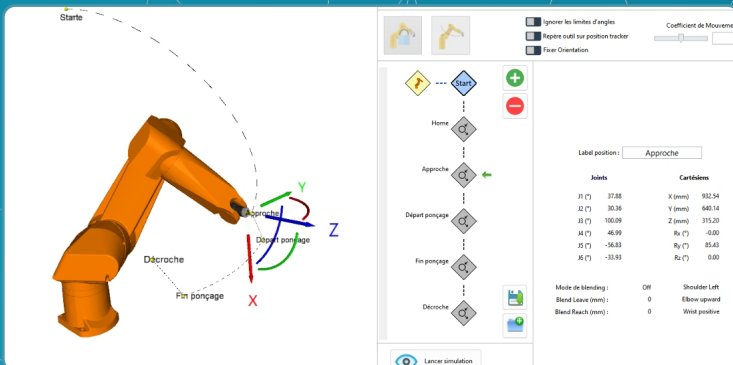
Step 4

Visualisation environnement et anti-collision



Focus #2

- Séquence de points de passages



Focus #3

- Téléopération Temps Réel

